



Visualização de terrenos em GPU

Leonardo Martins { lmartins@inf.puc-rio.br }

Disciplina: Visualização de Modelos Massivos

Professor: Alberto Raposo



Sumário

- Introdução
- Objetivos
- Visão geral
- Hierarquia de malhas
 - Balanceamento
- Renderização
- Resultados
- Conclusões/trabalhos futuros
- Referências



Introdução

- ❑ Visualizar terrenos grandes de forma eficiente e com qualidade permanece sendo um grande desafio.
 - ❑ Imagens de satélite da ordem de bilhões de amostras estão disponíveis
 - ❑ A capacidade de processamento e armazenamento das máquinas atuais cresce na mesma proporção da capacidade de resolução dos *scanners* e *displays*
 - ❑ Terrenos estão presentes em um grande número de aplicações computacionais, tais como GIS, jogos e simuladores de vôo.
- ❑ Técnicas de visualização tais como LoD (Level of Detail) e *culling* ajudam a reduzir o número de primitivas e a aumentar a taxa de exibição de quadros.



Introdução

- ❑ Propriedades desejadas em algoritmos de visualização de terrenos (Bösch et al, 2009)
 - ❑ Suporte a LoD
 - ❑ Renderização de alta-performance
 - ❑ Exibição contínua
 - ❑ Recuperação rápida de dados
 - ❑ Armazenamento compacto
 - ❑ Acesso direto aos dados
 - ❑ Simplicidade
 - ❑ Pré-processamento rápido



Objetivo

- ❑ Implementar através da GPU um visualizador de terrenos
 - ❑ Taxas de exibição aceitáveis
 - ❑ Qualidade
 - ❑ Gerenciamento de memória
- ❑ “GPU-Friendly High-Quality Terrain Rendering”
 - ❑ Schneider and Westermann, 2006



Visão geral

❑ Pre-processamento

❑ Divide-se o terreno em *tiles* e para cada um é gerado um conjunto discreto de LoDs através de uma hierarquia de malhas (quad-tree)

❑ Execução

❑ Não é feita nenhuma re-triangulação de malha
❑ Reduzida a necessidade de largura de banda (menos triângulos)



Hierarquia de malhas

- ❑ Um dado campo de alturas $H: \mathbb{N}^2 \rightarrow \mathbb{Z}$ pode ser aproximado por uma malha triangular sobre um domínio 2D.
- ❑ A superfície define uma reconstrução H' de H .
- ❑ A qualidade da reconstrução pode ser medida através de uma métrica de erro que se estendem por todo o domínio espacial $\delta: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
- ❑ A hierarquia é dita *aninhada* em relação à triangulação
 - ❑ O triângulo no nível i está inteiramente contido no de nível $i+1$
 - ❑ Dessa forma, tal hierarquia pode ser inteiramente gerada por uma quadtree

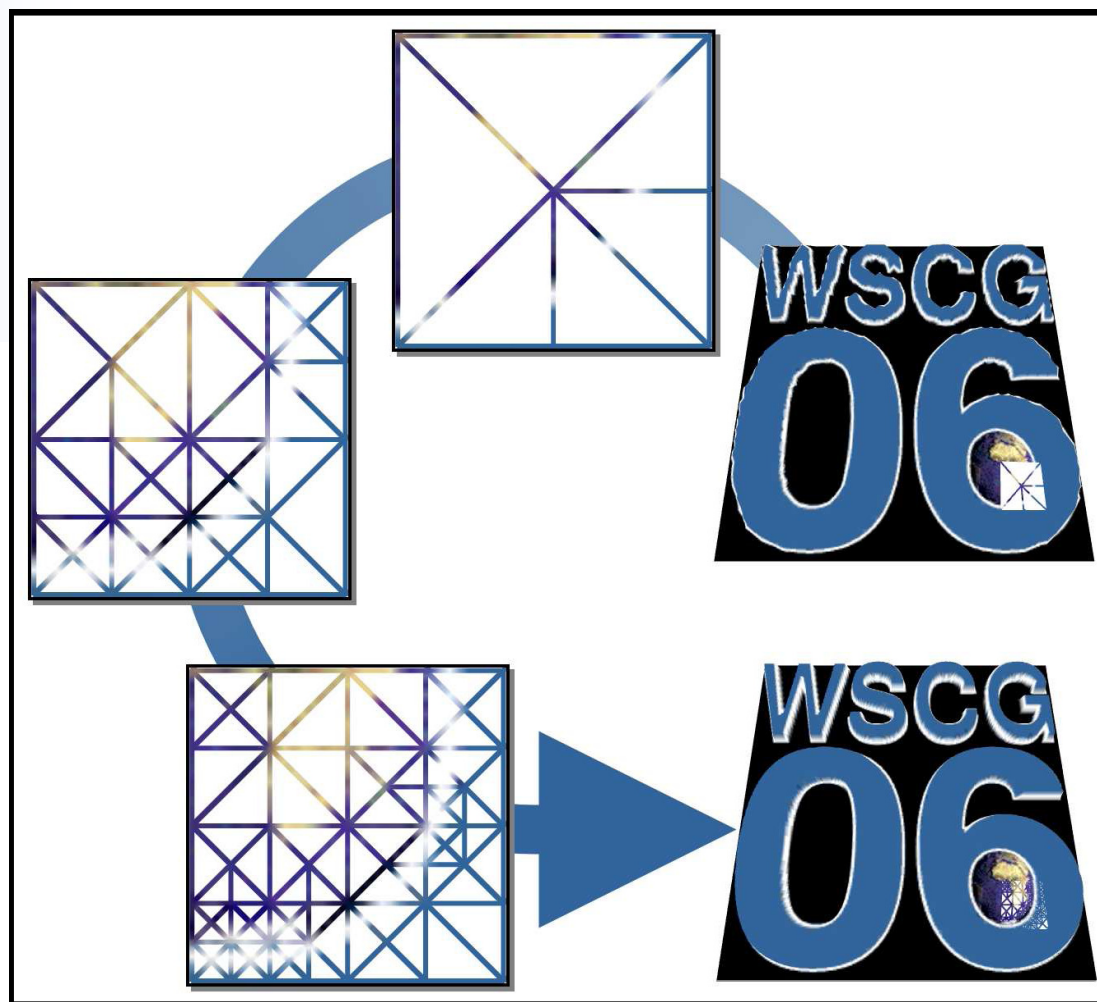


Hierarquia de malhas

- ❑ Para cada nó da árvore, verifica-se a necessidade de subdivisão através do seguinte critério
 - ❑ Se o desvio padrão das alturas dos pontos contidos no nó for maior do que um valor s_d pré-estabelecido, subdivide o nó
 - ❑ Caso contrário, trata-se de um nó folha



Hierarquia de malhas

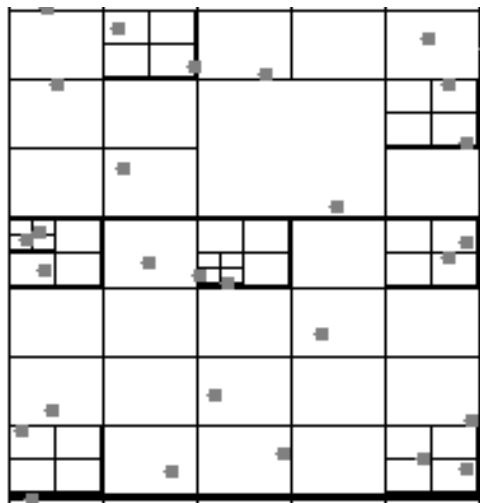




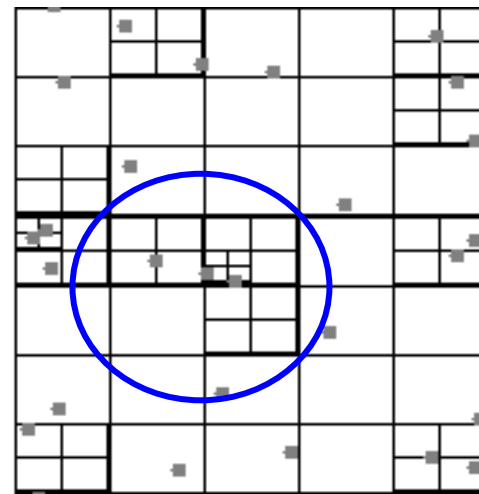
Balanceamento

Uma *quadtree* é dita balanceada se quaisquer dois quadrados vizinhos diferem no máximo de um fator dois; desta forma em uma *quadtree* balanceada, quaisquer duas folhas cujos quadrados são vizinhos, tem profundidades diferindo no máximo de 1.

Não balanceada



Balanceada





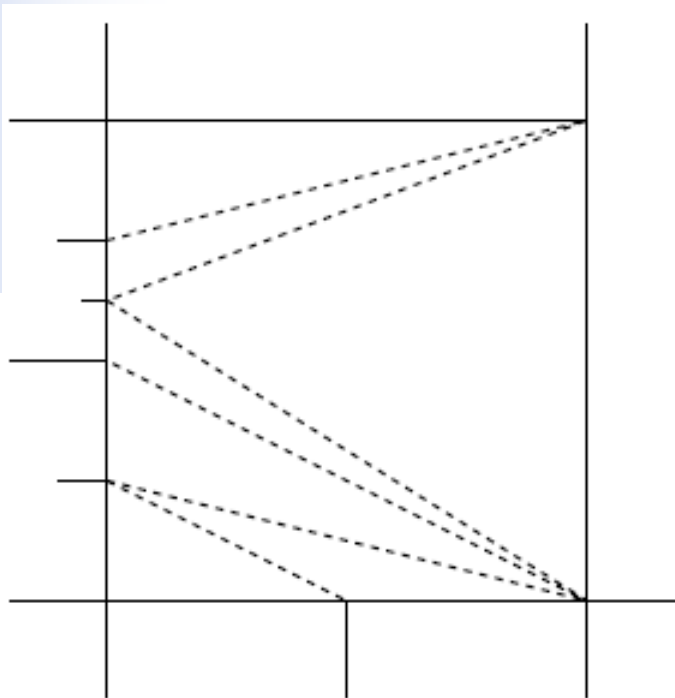
Balanceamento

Verificar se um quadrado s precisa ser dividido

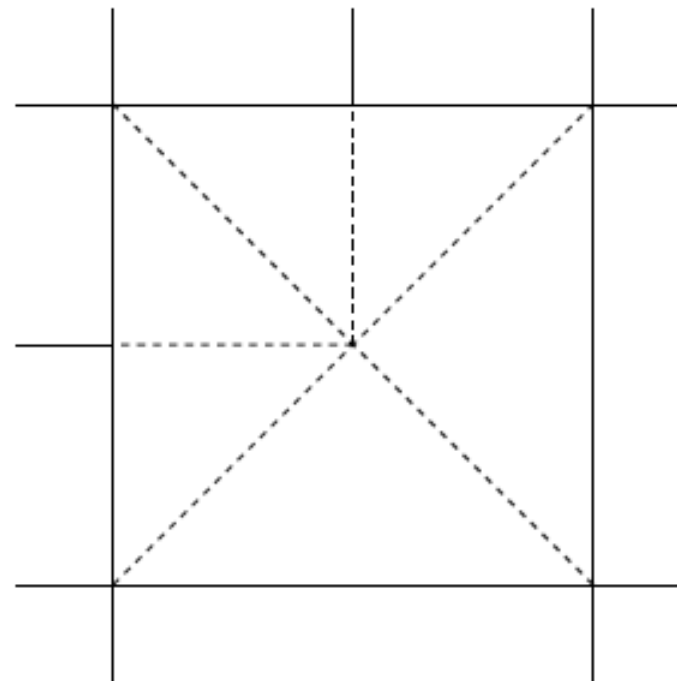
1. Obter os vizinhos norte, sul, leste, oeste.
2. Dado um quadrado S verificamos seu vizinho norte por exemplo.
3. Verificamos se é folha
 - 3.1. Caso negativo, verificamos os filhos cujos lados sejam adjacentes ao lado do quadrado S e verifica se são folhas. Caso negativo, divide-se S e acrescentam os quatros filhos na lista para ser analisados.
4. Caso o vizinho norte não satisfaça as condições para divisão de S , tomam-se os demais vizinhos.



Geração de Malhas



Malha obtida com quadtree
não balanceada



Malha obtida com quadtree
balanceada

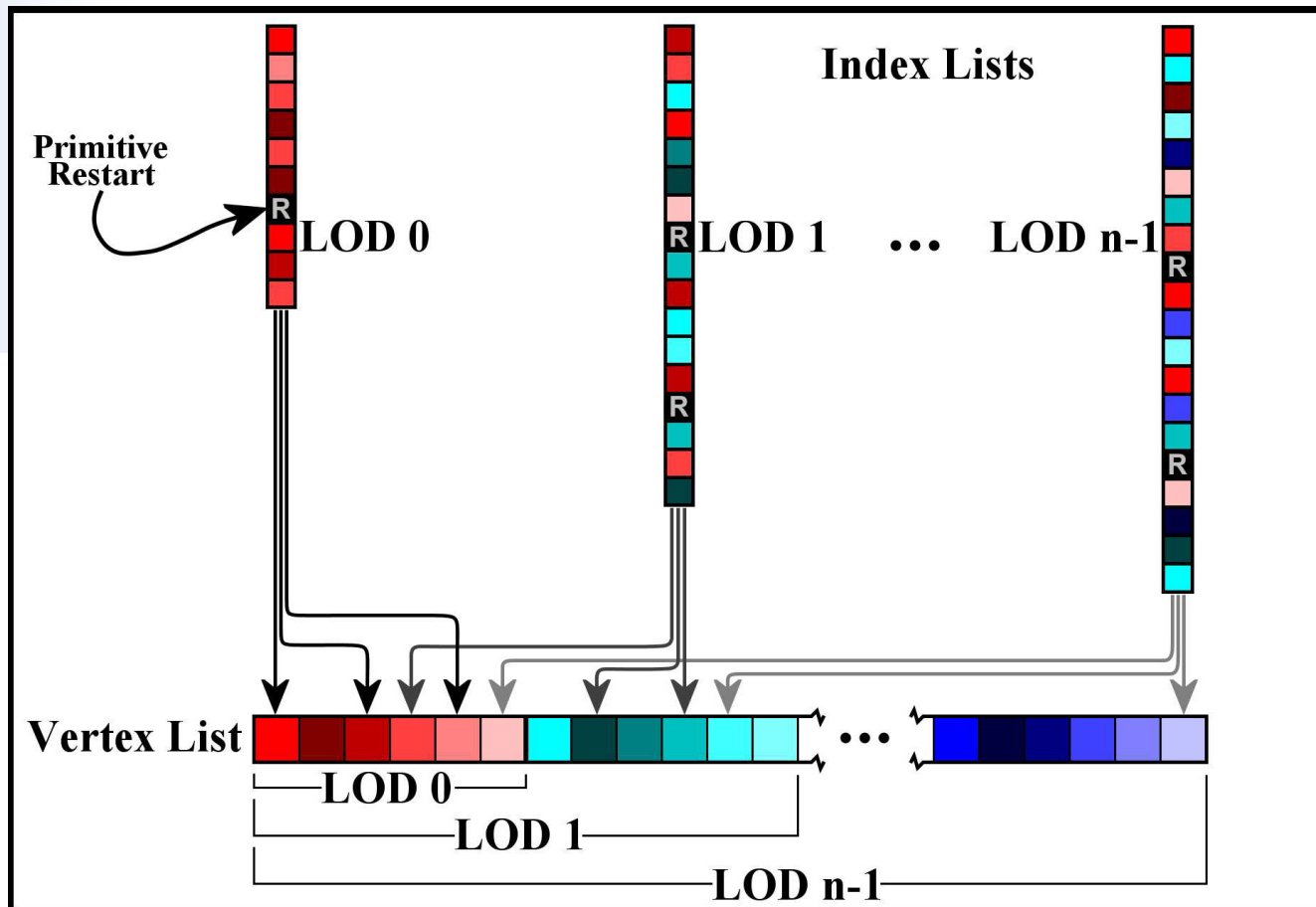


Renderização

- ❑ A hierarquia de malhas permite que os tiles sejam enviados progressivamente a GPU
- ❑ Na GPU, rendering de tempo real em alta qualidade é realizado através de uma estrutura de dados apropriada
- ❑ Ao mesmo tempo, a CPU realiza o *frustum culling* e os cálculos de LoD para cada *tile*



Renderização





Renderização

- ❑ Para cada tile, calcula-se o bounding box para operações de *frustum culling*
- ❑ Para cada quadro, tiles visíveis são ordenados em ordem de profundidade para aproveitar o teste de profundidade anterior e evitar sobre-desenhos
- ❑ Para cada tile visível, o LoD apropriado é computado via CPU.



Renderização

□ Para achar o LoD adequado para cada tile, utilizou-se uma métrica linear baseada na distância da câmera até o centro do tile

$$LoD = \frac{(LevelMaximo - 1) * (distancia * distanciaMaxima)}{distanciaMaxima}$$



Implementação

- ❑ Implementação da malha hierárquica através de uma quadtree balanceada
 - ❑ Dado um nível da hierarquia, retorna a malha correspondente
- ❑ Divisão do dado em tiles
 - ❑ Cada tile representado por uma quadtree
 - ❑ Formato binário para armazenamento em disco
- ❑ Implementação em GPU
 - ❑ Linguagem Cg
- ❑ NVIDIA GeForce 9600 GT



Implementação

- ❑ Para evitar descontinuidades entre os tiles, usou-se a informação de altura fornecida pelo dado completo, de maneira que pontos coincidentes da quadtree tenham sempre o mesmo valor de z .



Resultados – G. Canyon, AZ (16k x 16k)

	4x4	5x5	6x6	7x7
tempo	1min 16 s	1 min 14 s	1 min 15 s	1 min 35 s
FPS	5	9	7	7



Resultados – G. Canyon, AZ (16k x 16k)

The screenshot shows a Linux desktop environment with a code editor (gedit) and a terminal window. The code editor displays the source code for HierarchicalLODRender.cpp, which includes functions for rendering and saving tiles. The terminal window shows the execution of the program, outputting the status of 25 tiles (all saved) and providing system information.

```
Tile 7 salvo
Tile 8 salvo
Tile 9 salvo
Tile 10 salvo
Tile 11 salvo
Tile 12 salvo
Tile 13 salvo
Tile 14 salvo
Tile 15 salvo
Tile 16 salvo
Tile 17 salvo
Tile 18 salvo
Tile 19 salvo
Tile 20 salvo
Tile 21 salvo
Tile 22 salvo
Tile 23 salvo
Tile 24 salvo
Tile 25 salvo

Written 165892015 bytes
(165892015 of which were video data and 0 audio data)

Cleaning up cache...
Done!!!
Goodbye!
[itajuba:~] rm out.ogv
[itajuba:~] rm: remove regular file 'out.ogv'? y
[itajuba:~] recordmydesktop --no-sound
Initial recording window is set to:
X:0 Y:0 Width:1680 Height:1050
Adjusted recording window is set to:
X:0 Y:4 Width:1680 Height:1040
Your window manager appears to be compiz

Detected 3d compositing window manager.
Reverting to full screen capture at every frame.
To disable this check run with --no-wm-check
(though that is not advised, since it will probably produce faulty results).

Initializing...
Capturing!
```



Resultados

The screenshot displays a Linux desktop environment with several terminal windows and a file manager. The top terminal window shows the output of a video encoding process using msmpeg4. The middle terminal window shows the execution of the recordmydesktop command, which is used for screen recording. The bottom terminal window shows the installation of recordmydesktop and the execution of a script to generate a mesh viewer. The file manager shows various files and folders, including a directory named 'trab_tcg_final'.

```
libavfilter 0. 4. 0 / 0. 4. 0
libswscale 0. 7. 1 / 0. 7. 1
libpostproc 51. 2. 0 / 51. 2. 0
built on Apr 23 2010 15:48:03, gcc: 4.3.3
Input #0, avi, from 'out.avi':
  Duration: 00:00:02.66, start: 0.000000, bitrate: 3730 kb/s
  Stream #0.0: Video: mpeg4, yuv420p, 1680x1040 [PAR 1:1 DAR 21:13], 15 tbr, 1
  5 tbn, 15 tbc
Output #0, asf, to 'out.wmv':
  Stream #0.0: Video: msmpeg4, yuv420p, 1680x1040 [PAR 1:1 DAR 21:13], q=2-31,
  200 kb/s, 90k tbn, 15 tbc
Stream mapping:
  Stream #0.0 -> #0.0
Press [q] to stop encoding
[msmpeg4 @ 0x2157c70]warning, clipping 1 dct coefficients to -127..127
  Last message repeated 127 times
[msmpeg4 @ 0x2157c70]warning, clipping 2 dct coefficients to -127..127
  Last message repeated 1 times
[msmpeg4 @ 0x2157c70]warning, clipping 1 dct coefficients to -127..127
[msmpeg4 @ 0x2157c70]warning, clipping 2 dct coefficients to -127..127
[msmpeg4 @ 0x2157c70]warning, clipping 1 dct coefficients to -127..127
frame= 40 fps= 0 q=0.0 Lsize= 1163kB time=2.67 bitrate=3572.3kbits/s
video:1151kB audio:0kB global headers:0kB muxing overhead 1.066851%
[itaguba:~]

[itajuba:~] recordmydesktop --no-sound
Initial recording window is set to:
X:0 Y:0 Width:1680 Height:1050
Adjusted recording window is set to:
X:0 Y:4 Width:1680 Height:1040
Your window manager appears to be compiz

Detected 3d compositing window manager.
Reverting to full screen capture at every frame.
To disable this check run with --no-wm-check
(though that is not advised, since it will probably produce faulty results).

Initializing...
Capturing!
█

[itaguba:~]

Selecting previously deselected package recordmydesktop.
(Reading database ... 160201 files and directories currently installed.)
Unpacking recordmydesktop (from .../recordmydesktop_0.3.7.3-1_amd64.deb) ...
Processing triggers for man-db ...
Setting up recordmydesktop (0.3.7.3-1) ...
[itajuba:~/lod/trab_tcg_final/trab_tcg_tiles_cg]
[itajuba:~/lod/trab_tcg_final/trab_tcg_tiles_cg]
[itajuba:~/lod/trab_tcg_final/trab_tcg_tiles_cg]
[itajuba:~/lod/trab_tcg_final/trab_tcg_tiles_cg]
[itajuba:~/lod/trab_tcg_final/trab_tcg_tiles_cg]
[itajuba:~/lod/trab_tcg_final/trab_tcg_tiles_cg] re
readahead-list readland-db-upgrade rename
readahead-watch regdbdump rename.ul
readelf rehash renice
readlink reiserfsck repeat
readom reiserfstune reset
readprofile reject resize
realias remove-default-ispell resize2fs
reboot remove-default-wordlist resize_reiserfs
red remove-shell rev
[itajuba:~/lod/trab_tcg_final/trab_tcg_tiles_cg]
[itajuba:~/lod/trab_tcg_final/trab_tcg_tiles_cg]
[itajuba:~/lod/trab_tcg_final/trab_tcg_tiles_cg] ./meshViewer teste lod
[itajuba:~/lod/trab_tcg_final/trab_tcg_tiles_cg]

read.asta.bak er.cpp erh
```



Resultados - Grand Canyon, AZ (4096 x 2048)

The screenshot displays a C++ IDE with three main windows:

- Code Editor (main.cpp):** Contains C++ code for a Hierarchical LOD loader and renderer. It includes headers for `vec3.h`, `manipulator.h`, `GL/glx.h`, `GL/gl.h`, `GL/glut.h`, `stdlib.h`, and `vector`. A `Load` function is partially visible, and a `globals` array is defined with dimensions `{640, 480}`. A `incrementLevel` function is also shown.
- Terminal (Top):** Shows the execution of `recordmydesktop --no-sound`. It reports window dimensions (1680x1050 and 1680x1040) and notes that the window manager is `compiz`. It also mentions detected 3d compositing and reverting to full screen capture.
- Terminal (Bottom):** Shows the execution of `g++` to compile the program. The output includes the path `~/lod/trab_tcg_final/trab_tcg_tiles_cg` and the command `g++ -g -o meshViewer *.c *.cpp -lGL -lGLU -lX11 -lglut -lXmu -lm -lGLEW -lCg -lCgGL`. The output is repeated for multiple files, with a handwritten note "mazendas aqui" next to the second instance.

The system tray at the bottom shows the date and time: "Qua Jun 30, 09:44".



Conclusões

- ❑ A criação de uma hierarquia a partir dos pontos do mapa de altura permite um refinamento adaptativo que permite maior eficiência na visualização desse mapa
- ❑ Entretanto, diversas melhorias podem ser implementadas no presente trabalho de maneira a acelerar o processo de *rendering* de dados cada vez maiores, assim como aumentar a qualidade da visualização
 - ❑ Implementação do LoD contínuo
 - ❑ Gerenciamento de memória eficiente para reduzir o tempo de acesso a disco
 - ❑ Investigar outras métricas para determinar o LoD de um tile
 - ❑ Cálculo de normais e iluminação na GPU



Referências

- ❑ “GPU-Friendly High-Quality Terrain Rendering”. Schneider and Westermann, 2006
- ❑ M. de Berg, M. van Kreveld, M. Overmars, O. Schwarzkopf, *Computational Geometry: Algorithms and Applications*, Springer-Verlag, 1997.
- ❑ RASTeR: Simple and Efficient Terrain Rendering on the GPU. Bösch, Goswami and Pajarola, 2009.
- ❑ <http://www.vterrain.org/LOD/Papers/>
- ❑ <http://lodbook.com/terrain/>