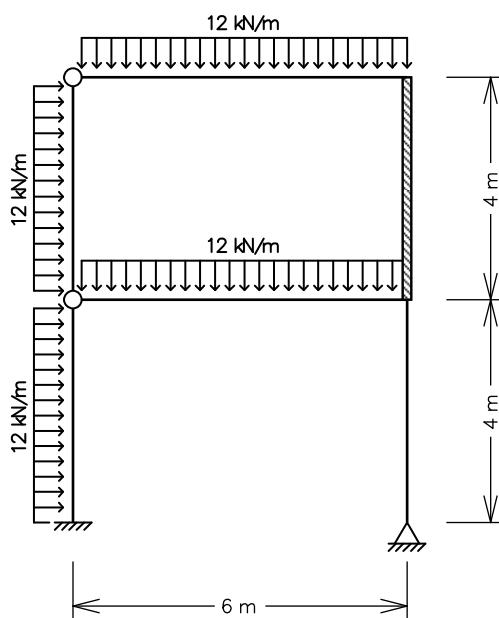


# ENG 1204 – ANÁLISE DE ESTRUTURAS II – 1º Semestre – 2016

## Segunda Prova – 23/05/2016– 25/05/2016 –Sem Consulta

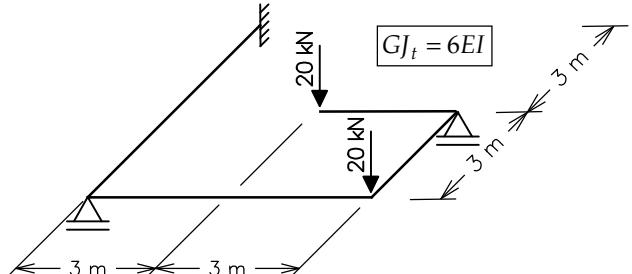
### 1ª Questão (5,5 pontos)

Empregando-se o Método dos Deslocamentos, obter o diagrama de momentos fletores para o quadro ao lado (barras inextensíveis). Todas as barras têm a mesma inércia à flexão  $EI = 7.2 \times 10^4 \text{ kNm}^2$ , com exceção da barra vertical superior da direira, que é infinitamente rígida à flexão.



### 2ª Questão (3,5 pontos)

Empregando-se o Método das Forças, obter os diagramas de momentos fletores e momentos torções para a grelha ao lado. Todas as barras têm a relação indicada entre a rigidez à torção  $GJ_t$  e a rigidez à flexão  $EI$ .



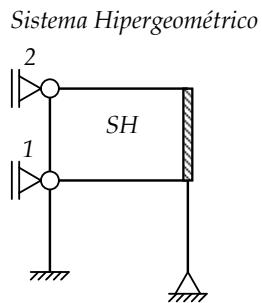
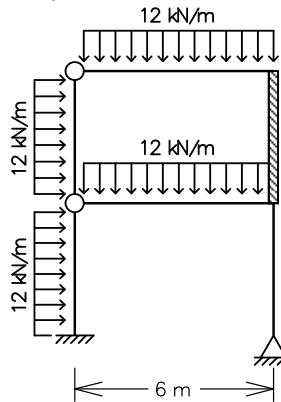
### 3ª Questão (1,0 ponto)

Grau vindo do segundo trabalho (nota do trabalho x 0,1).

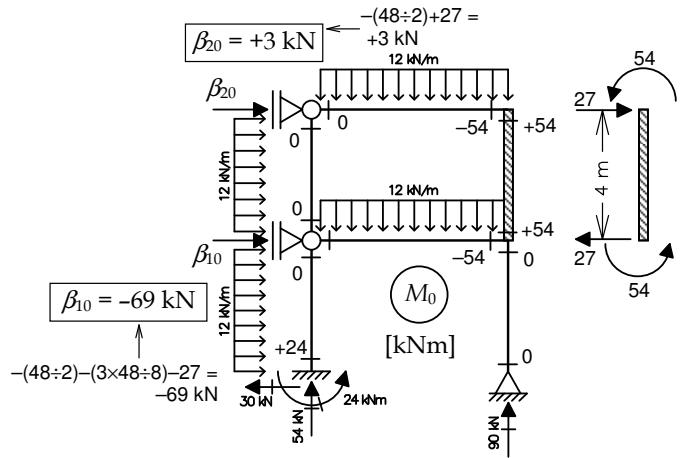
Solução de um sistema de 2 equações a 2 incógnitas:

$$\begin{Bmatrix} e \\ f \end{Bmatrix} + \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} D_1 \\ D_2 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \end{Bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} D_1 = \frac{bf - de}{ad - bc} \\ D_2 = \frac{ce - af}{ad - bc} \end{cases}$$

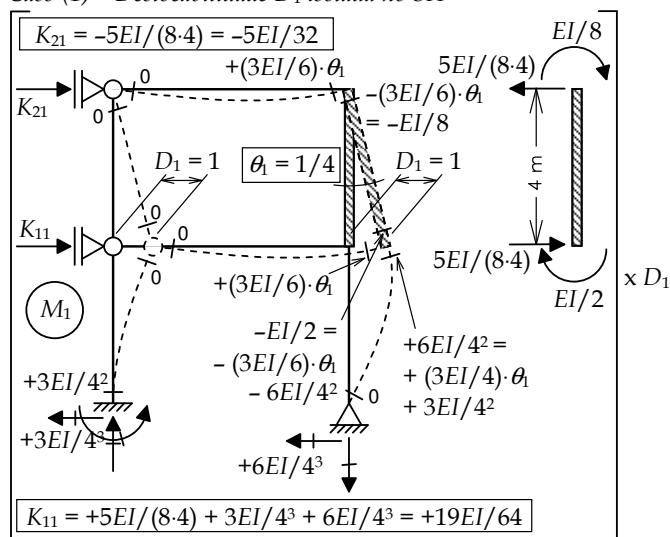
**1ª Questão**



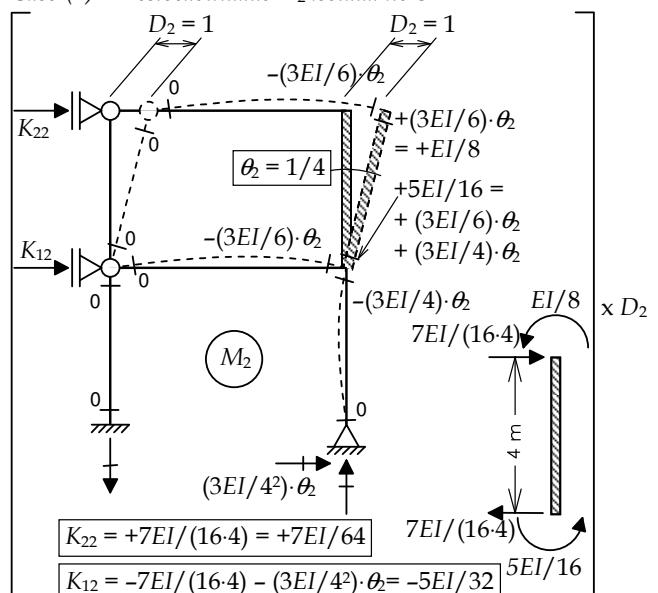
Caso (0) - Solicitação externa isolada no SH



Caso (1) - Deslocabilidade  $D_1$  isolada no SH



Caso (2) - Deslocabilidade  $D_2$  isolada no SH

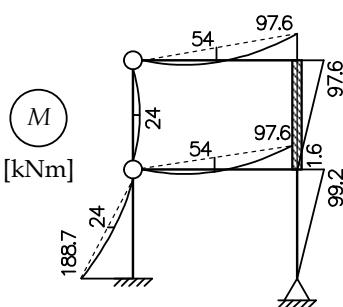
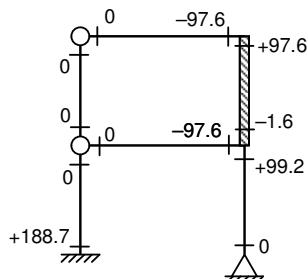


Equações de equilíbrio:

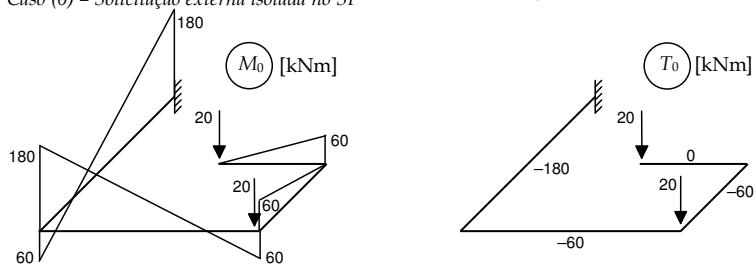
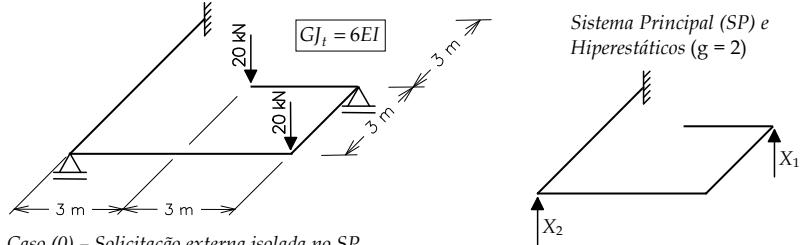
$$\begin{cases} \beta_{10} + K_{11}D_1 + K_{12}D_2 = 0 \\ \beta_{20} + K_{21}D_1 + K_{22}D_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} -69 \\ +3 \end{cases} + EI \cdot \begin{bmatrix} +19/64 & -5/32 \\ -5/32 & +7/64 \end{bmatrix} \cdot \begin{cases} D_1 \\ D_2 \end{cases} = \begin{cases} 0 \\ 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} D_1 = +\frac{878.561}{EI} \\ D_2 = +\frac{1227.66}{EI} \end{cases}$$

Momentos Fletores Finais:

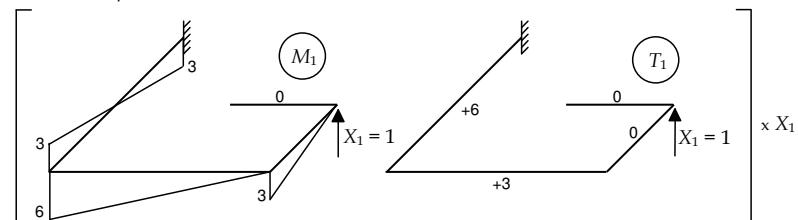
$$M = M_0 + M_1 \cdot D_1 + M_2 \cdot D_2$$



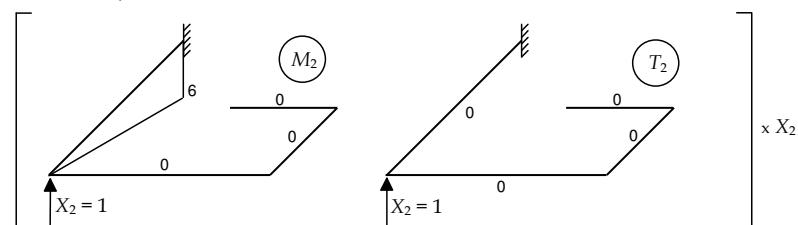
## 2ª Questão



Caso (1) - Hiperestático  $X_1$  isolado no SP



Caso (2) - Hiperestático  $X_2$  isolado no SP

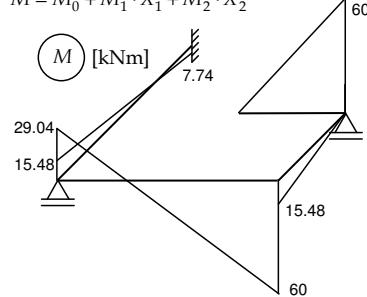


Equações de compatibilidade:

$$\begin{aligned} \delta_{10} + \delta_{11}X_1 + \delta_{12}X_2 &= 0 \\ \delta_{20} + \delta_{21}X_1 + \delta_{22}X_2 &= 0 \\ \delta_{10} &= \frac{1}{EI} \left[ -\frac{1}{3} \cdot 3 \cdot 60 \cdot 3 + \frac{1}{6} \cdot 6 \cdot 60 \cdot 6 - \frac{1}{3} \cdot 6 \cdot 180 \cdot 6 - \frac{1}{3} \cdot 3 \cdot 60 \cdot 6 + \frac{1}{6} \cdot 3 \cdot 60 \cdot 6 + \frac{1}{6} \cdot 3 \cdot 180 \cdot 6 - \frac{1}{3} \cdot 3 \cdot 180 \cdot 6 \right] \\ &+ \frac{1}{GJ_t} [(+3) \cdot (-60) \cdot 6 + (+6) \cdot (-180) \cdot 6] = -\frac{2700}{EI} - \frac{7560}{GJ_t} = -\frac{2700}{EI} - \frac{7560}{6EI} = -\frac{3960}{EI} \\ \delta_{20} &= \frac{1}{EI} \left[ +\frac{1}{6} \cdot 6 \cdot 60 \cdot 6 - \frac{1}{3} \cdot 6 \cdot 180 \cdot 6 \right] + \frac{1}{GJ_t} \cdot [0] = -\frac{1800}{EI} \\ \delta_{11} &= \frac{1}{EI} \left[ 3 \left( \frac{1}{3} \cdot 3 \cdot 3 \cdot 3 \right) + \frac{1}{3} \cdot 6 \cdot 6 \cdot 6 \right] + \frac{1}{GJ_t} \cdot [(+3) \cdot (+3) \cdot 6 + (+6) \cdot (+6) \cdot 6] = \frac{99}{EI} + \frac{270}{GJ_t} = \frac{99}{EI} + \frac{270}{6EI} = +\frac{144}{EI} \\ \delta_{12} = \delta_{21} &= \frac{1}{EI} \left[ -\frac{1}{6} \cdot 3 \cdot 6 \cdot 6 + \frac{1}{3} \cdot 3 \cdot 6 \cdot 6 \right] + \frac{1}{GJ_t} \cdot [0] = +\frac{18}{EI} \\ \delta_{22} &= \frac{1}{EI} \left[ +\frac{1}{3} \cdot 6 \cdot 6 \cdot 6 \right] + \frac{1}{GJ_t} \cdot [0] = +\frac{72}{EI} \end{aligned}$$

Momentos Fletores Finais:

$$M = M_0 + M_1 \cdot X_1 + M_2 \cdot X_2$$



Momentos Torções Finais:

$$T = T_0 + T_1 \cdot X_1 + T_2 \cdot X_2$$

